海外華媒高層代表抵豫 探討國際化創新傳播

【大公報訊】記者劉蕊鄭州報道：11月25日，來自全球多個國家和地區的海外華文傳媒高層代表陸續抵達河南，為11月26日開幕的第16屆海外華文傳媒合作組織年會暨2026海外華文傳媒高層河南參訪行拉開序幕。本次活動由河南省人民政府新聞辦公室、河南省外事工作委員會辦公室支持，香港大公文匯傳媒集團、海外華文傳媒合作組織主辦，香港大公文匯傳媒集團國際傳播中心承辦。

本屆年會邀請全球五大洲47個國家和地區的超百位華文媒體高層代表共聚一堂，圍繞國際傳播創新、中外文明交流互鑒開展研討，共同探討新時代背景下中國故事如何更好地進行國際化創新傳播，進一步激活海外華文媒體凝聚力，助力中國形象高質量推廣宣傳。

為迎接遠道而來的海外傳媒友人，河南以「落地即見老家」為理念，準備了一份別具一格的中原「落地簽」禮遇。禮包甄選新鄭紅棗、醜八怪巧克力、洛陽牡丹瓷三樣河南好物，分別指向農業物產、消費智造與非遺產文創三條脈絡，讓嘉賓甫一落地便能觸摸到河南的物產實力與文化縱深。

感受河南打造內陸開放高地新氣象

有參會嘉賓在現場表示，此前在海外早聞醜八怪巧克力的口碑，不少海外華人對其青睞有加，此次抵豫方知這款「出圈」零食產自河南，由此對「河南造」能力有了更具體認知。

年會後，參訪團將行走鄭州、鄭州航空港區、周口、商丘、南陽等地，實地感受中原大地的發展脈動，生動宣介河南打造內陸開放高地的進展成效，讓世界透過這扇窗口洞見中國式現代化的萬千氣象。

海外華文傳媒合作組織由《香港文匯報》於2009年在加拿大牽頭發起創立，已在全球各地成功舉辦十五屆年會，歷屆年會先後在紐約、多倫多等海外城市以及北京、廣東、湖南等國內多地舉辦。

掃碼睇片



◀11月25日，海外華文傳媒高層代表陸續抵達河南。 大公報記者劉蕊攝

大灣區數字經濟研究院在深圳舉行大會 聚焦具身智能堵點

國產算法模擬人類觸感 練就機器「巧手」

人工智能能夠攻克不少複雜數學難題，可要讓機器人疊好一床被子，依舊十分吃力。這個看似矛盾的現實，正是24日在深圳舉行2026年IDEA大會的核心議題。大會發起人，粵港澳大灣區數字經濟研究院（IDEA研究院）創院理事長、美國國家工程院外籍院士沈向洋在會上直言，AI進入物理世界，繞不開數據、模型、本體、生態這四件事。「AI面前，靈巧手是人類最後的尊嚴。」

與會專家表示，目前通過國產算法模擬人類觸感，機器人靈巧手主要難點已經獲得初步突破，很快將投入商用。

大公報記者 郭若溪深圳報道

「AI已經能挑戰黎曼猜想，但機器人折衣服、疊被子還是很笨拙。」沈向洋分析，核心短板是具身智能缺少真實物理交互數據，訓練數據體量遠不及早年GPT-2。他把具身智能的挑戰歸納成四大板塊：數據、大腦、本體、生態。

視啟未來（Visincept）是IDEA研究院計算機視覺與機器人研究中心孵化的初創團隊，專注於全球領先的計算機視覺與機器人技術研發。

還原人手21個關鍵點3D位置

數據層面，第一視角操作數據是重要突破口，但單純拍下人手動作遠遠不夠。視啟未來創始人、IDEA研究院講席科學家張磊表示，算法要還原手上21個關鍵點的三維位置，克服遮擋、相機晃動干擾，保證指尖軌跡連貫穩定。團隊自研的EgoTwin系統，一站式完成數據採集、清洗、標註，使用者佩戴攝像頭直接裸手操作，捕捉那些依靠手感才能完成的精細動作。

在「大腦」也就是世界模型方面，沈向洋看好可操作型世界模型，不只是生成畫面，而是指揮機器人完成實操任務。前提是模型得先理解物理環境中的物體，並把它們逐一區分、分割出來。

香港科技大學譚平團隊與比亞迪的聯合實驗室，在電動車充電場景開展試驗：用第一視角眼鏡與手套記錄人給電動車充電的動作，以示範數據改進世界模型，推演機器人執行所需步驟，再結合控制策略做真機驗證。沈向洋判斷，這類技術未來在汽車工廠、4S店都有落地空間。

模型推演出的動作，最終要靠本體完成，靈巧手就是其中最硬的一道關。人的手有27個自由度，機器手要完成精細操作，則須同時兼顧靈巧度、力量、耐用性、成本、可維修性與感知能力，六項指標彼此制約。以特斯拉為例，其機器人研發一度受阻，靈巧手正是主要難點。

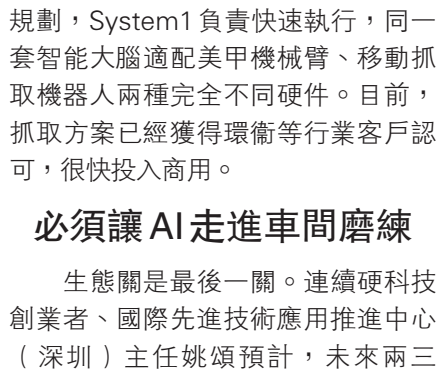
記者在大會展區看到，視啟未來把機器人的「大腦」和機械手同台展示。一台機械臂為手模、真人雙手貼甲片，人手移動時機械臂實時跟隨對位，毫米級容錯考驗長程精細操作；另一台移動機器人自主識別雞蛋、玻璃瓶、易拉罐、紙團等物品，自主抓取收納，這些物品事前沒有錄入訓練，實現零樣本泛化。

張磊介紹，這套系統採用「視覺原生」路線，依靠System2負責思考規劃，System1負責快速執行，同一套智能大腦適配美甲機械臂、移動抓取機器人兩種完全不同硬件。目前，抓取方案已經獲得環衛等行業客戶認可，很快投入商用。

必須讓AI走進車間磨練

生態關是最後一關。連續硬科技創業者、國際先進技術應用推進中心（深圳）主任姚頌預計，未來兩三年，機器人在真實場景的表現會迎來新一輪高潮；五六年內，部分垂直行業有望實現商業化。優先落地的場景，大多滿足缺人手、崗位危險、人力成本高、技術穩定可控這些條件，簡單抓取、搬運任務會率先普及。

「汽車、電腦都有成熟供應鏈，機器人產業還沒有，深圳有機會率先跑出完整的機器人供應鏈。」沈向洋指出，深圳在硬件製造上有獨特優勢。數據匱乏、本體性能、軟硬件協同、部署成本——這些難題無法僅靠實驗室突破解決，必須讓AI真正走進車間、走進場景。



▲IDEA大會現場展示的機械臂為手模雙手貼甲片。 大公報記者郭若溪攝



◀靈巧手是具身智能商業化的關鍵。圖為觀眾在IDEA大會現場了解具身智能機器人活動能力。 大公報記者郭若溪攝

具身智能四道關口待破

1、物理數據稀缺

- 真實物理交互數據稀缺，規模與場景多樣性難以兼顧。

2、任務分解能力

- 須理解物理環境，並把長程任務拆解為可執行動作。

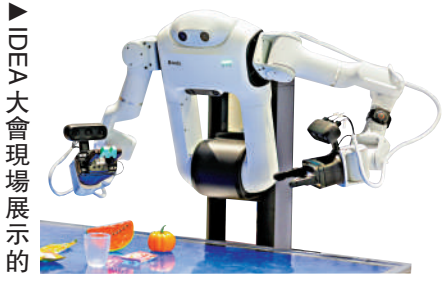
3、機械活動彈性

- 靈巧手27個自由度，六項指標相互制約。

4、全生態鏈建設

- 大腦、小腦、本體與整套方案協同，落地成本高，機器人供應鏈未成熟。

大公報記者郭若溪整理



◀IDEA大會現場展示的具身智能機器人。 大公報記者郭若溪攝

如何讓AI擁有理解現實世界的能力？

時空計算

當無人機在城市上空配送，機器人在工廠車間穿梭，機械臂與工人交替作業……如何讓它們知道自己在哪裏、能夠做什麼、什麼時候可以行動，又如何避免彼此衝突？24日在深圳舉行IDEA大會上，發布的《低空經濟發展白皮書6.0——邁向時空計算的未來》給出了答案。

提煉出時空計算通用框架

白皮書從五年的低空經濟研究與深圳實踐中，提煉出時空計算通用框架及承載它的時空計算操作系統（STOS），率先把世界模型、物理AI與現實治理統一到同一個實用框架中，並可遷移到智能製造、機器人共享空間、物流倉儲、人機協作等更多場景。這是一項系統層面的突破，也為最新的人工智能成果走進物理世界、落地更多重要領域提供了橋樑與路徑。

據介紹，時空計算就是讓計算系統不僅知道一個物體「是什麼」，還能理解它「在哪裏、處於什麼狀態、何時行動、能夠佔用什麼資源，以及行動是否被允許」，其核心是「不衝突原則」：智能主體的行動既不與物理世界衝突，也不與規則衝突。物理約束回答「能不能做到」，例如飛行器的動力性能、運動軌跡和周圍環境是否允許；治理約束回答「允不允許做」，例如空域審批、資源預約、合同約定和任務優先級是否滿足。

IDEA研究院低空經濟分院負責人李世鵬表示，時空計算與具身智能相輔相成：具身智能讓單台機器更聰明，時空計算讓眾多機器、人和組織有序協同。兩者結合，將形成完整反映真實世界與業務場景需要的「世界智能」。 **大公報記者郭若溪**

智能體安全硬件趨普及 成本不足千元

數據保護

當智能體開始替人寫代碼、投簡歷、調工具，兩個新問題隨之而來：生成的代碼如何驗證，敏感信息如何不外洩。2026年IDEA大會上，IDEA研究院沿着「重新思考基礎軟件」這條主線，發布自研編程語言MoonBit1.0與智能體安全硬件原型，正面回應這兩道難題。

大會現場披露的一項對照實驗頗具說服力：團隊使用Opus5.5分別以MoonBit與Rust編寫數據庫引擎，完成三次實驗，500項測試中含200多項隱藏測試。兩種語言生成的實現通過率接近，MoonBit消耗的token少12%；在另一項涉及數百個包的編譯測試中，MoonBit耗時約為Rust的十分之一。

同期展示的智能體安全硬件原型Secure Harness Portal，則在用戶設備上構建本地可信環境：調用雲端大模型前，設備先在本地濾除與本次推理無關的敏感信息，再將處理後的內容上傳；需要操作瀏覽器、手機等工具時由本地硬件完成，關鍵賬號密碼留存於用戶設備。該原型主要使用三塊芯片，物料成本不足1000元人民幣，可在本地運行小型決策模型，負責敏感信息過濾、雲端調用與工具調度。

大公報記者郭若溪

全球科創中心百強 京滬深港等23中國城市入圍

【大公報訊】記者倪夢璟上海報道：11月25日，華東師範大學全球創新與發展研究院發布了《全球科技創新中心100強（2026）》研究報告。報告顯示，今年中國有23座城市進入榜單百強，較上年增加3席。從科創態勢和趨向看，全球「北美—歐洲—亞太」大三角格局保持穩定，亞太頭部城市加快進位；中美構成兩大核心集聚極；科創中心加快向城市群集聚，競爭正由單一城市比拼轉向城市群內部功能互補的體系化競爭。

科創中心向頭部城市群集聚

該項評估自2022年起已連續發布5年。今年的報告顯示，舊金山灣區、紐約和北京穩居榜單全球前三。包括北京（第3）、上海（第9）、深圳（第13）、杭州（第20）、廣州（第30）、香港（第31）等在內的23座中國城市進入百強。2026年百強中，亞太、歐洲、北美分別有34座、33座、30座城市入選，三大區域合計佔據97席，全球創新資源仍高度集中於三大板塊。

報告進一步發現，科創中心呈現加快向頭部城市群集聚的特徵。2026年，12個頭部城市群合計集聚百強城市44座，佔百強城市的四成以上，城市群成為科技創新活動空間組織的重要載體。其中，中國長三角城市群與歐洲西北部城市群各有6座城市入圍，並列成為百強城市數量最多的城市群。

值得注意的是，中國城市科研影響力則顯著增強，頭部城市加快進位。報告指，全球科研影響力方面，全球前10強城市依次為北京、紐約、上海、波士頓、倫敦、洛杉磯、香港、舊金山灣區、南京和巴黎。北京連續五年居首，上海由上年第6位升至第3位，香港、南京分列第7位和第9位。中國進入該維度前30強的城市由8座增至11座。



▲2026腦機接口大會期間，一款利用腦機控制的穿戴式外骨骼康復訓練設備吸引觀眾。 中新社