1950年10月,「計算機科學之父」圖靈在 論文《計算機器與智能》中,就已預言機器未 來可能會像人一樣可與環境交互感知,能夠自主規 劃、決策、行動,並具備執行能力。這就是「具 身智能」的雛形。此後幾十年間,直到具有 深度學習、自我迭代功能的生成式人工

智能快速發展,具身智能才迎來了革新性的改變。

●第二十一屆中國(深圳) 國際文化產業博覽交易會5 22日在深圳開幕。圖為5

今年全國兩會期間,「具身智能」首次被寫入政府工 作報告,標誌着中國從數字技術賦能向「智能+實體」 深度融合的重大轉向,作為一項前沿技術,具身智能 正式進入國家政策支持的視野,成為科技發展的重 要方向。當前,國內具身智能機器人產業正處於

從實驗室走向商業化落地的關鍵階段,政策支持、技術 進步與市場需求共同推動產業發展。中國具身智能產業 發展前景如何?距離「走」進千萬家還有多遠?行業企 業人士與產業學者向香港文匯報分享了他們的觀



3月上旬,智元機器人發布雙足 智能交互人形機器人「靈犀 X2」,集齊運動 交互、作業等功能;僅隔一天,優必選與北京人形機器 人創新中心聯合發布全尺寸科研教育人形機器人,計劃於二季 度開始交付。

從一個個專業展會上,業內與大眾能夠感受到中國具身智能產業的競 爭「熱度」。以近日於深圳舉行的機器人全產業鏈接會為例,工業機器人 實現從「機械臂」到「智慧腦」的升級,協作機器人演示智能操作方案, 從「靈巧手」到「電子皮膚」,參會企業亮出「絕活」,不斷刷屏。

在深圳市人工智能與機器人研究院具身智能中心主任劉少山看來,當前 中國具身智能產業已形成多元主體競合發展的格局,入局企業基於自身資 源稟賦選擇差異化發展路徑。主機廠、科技巨頭、初創企業及傳統供應

商通過技術複用、場景深耕或生態構建等方式搶佔市場先機。 這一 產業正從技術驗證階段加速邁向商業化落地階段,呈現出清晰 的梯隊和鮮明的路徑差異。

> ●香港文匯報記者 郭若溪、倪夢璟 深圳、上海連線報道

/--為跨學科、跨領 域的綜合性產業 具身智能發展離不開產業鏈 各環節的深度協同。「具身 智能的發展本質上是需求驅動 的,產業鏈上下游需要圍繞真實應用場 景協同發力,這才是推動技術進步、產業升 級和經濟發展的關鍵驅動力。」劉少山認 為,研發企業需與供應商、集成商、應用方 緊密配合,推動技術與場景的雙向反饋,加 速產品迭代與落地。政府和行業協會可通過 投資示範場景、制定標準體系、搭建協同平 台等方式,催化上下游合作,推動形成穩定 高效的產業生態,從而加速整個產業的發展 與成熟。

部分領域實現與國外並跑

劉少山分析指出,國內在具身智能產業鏈 的上游零部件和下游場景應用已取得顯著進 展。上游依託智能汽車等產業鏈,中國在傳 感器、執行器、計算平台等零部件領域發展 迅速,形成了完整的製造生態;下游在服 務、物流、康養等領域創造了多樣化的機器 人形態,場景落地走在全球前列。中游的軟 件技術與系統集成方面,隨着像 DeepSeek 等國產基礎模型的湧現,中國在部分領域已 實現了與國外並跑的潛力。

如小鵬汽車推出的「Iron艾倫」人形機器 人直接移植了其自動駕駛技術棧。該機器人 已在小鵬廣州工廠進行P7+車型生產實訓, 驗證了工業場景的適用性。以速騰聚創為代 表的核心零部件供應商正積極向具身智能產 業鏈延伸,推出第二代靈巧手等專用部件, 並開發機器人整機作為零部件驗證平台。

機器人創新速度「以天計」

「具身智能是對所有傳統行業的規模式顛 覆,會重塑整個製造業、服務業和生活的方 方面面,每個細分市場的規模都很可觀,而 且行業不會是一家獨秀,而是百花齊放。」 逐際動力創始人張巍這樣分析行業。

逐際動力等具身智能工具企業則採取場景 深耕策略,聚焦特定領域打造差異化優勢。 逐際動力創始人張巍表示,公司的定位是具 身智能工具鏈公司,提供機器人本體和 AI 軟件工具鏈,包括數據收集、處理、訓練和 部署等,服務想在各行各業落地的具身智能 具體應用的創新者,做具身智能行業的「英 偉達」。

根據官方公布的數據,今年一季度,中國 工業機器人、服務機器人產量達到14.9萬套 和 260.4 萬套,同比分別增長 26% 和 20%。



●劉少山

「幾乎每周都在看項目、找項目,才能了解 到最新動向。」一位創投機構負責人感嘆 當前機器人的創新「不以年計,而以天 計」。

●姚淇元

深圳產業生熊鏈深度融合

在率先起步布局具身智能產業的城市,生 態鏈的融合已經顯現。以深圳為例,南山粵 海街道宛如一個「10元打車生態圈」, 匯聚 了騰訊、阿里等眾多處於科技前沿的互聯網 公司,與生態鏈上的各方夥伴可以很好地開 展深度融合與協同開發工作。

「深圳在機器人硬件供應鏈上優勢明顯 有的硬件上午下單,當天下午就能做好送 到, 這極大提升了硬件產品的迭代速度。| 深圳市眾擎機器人科技有限公司的聯創及市 場營銷負責人姚淇元表示,在機器人本體製 造過程中,眾多零部件都依託於供應鏈的高 效協作。從最初的設計,到加工環節,再到 最後的裝配,憑借深圳周邊供應鏈的顯著優 勢,整個流程效率大幅提升。「這能讓我們 在激烈的市場競爭中得以搶佔先機,現在每 天約能組裝4台左右的人形機器人。」

深圳擁逾2600相關企業

據深圳市科技創新局局長張林介紹,深圳 作為國內智能機器人的核心聚集地,憑借深 厚的產業基礎和創新實力,已擁有機器人產 業集群相關企業2,600餘家,其中人形機器 人、商用服務機器人、手術機器人、移動機 器人、外骨骼機器人整機以及核心零部件等 代表性企業34家。既擁有逐際動力、樂聚 機器人、帕西尼感知、眾擎科技等具身智能 機器人整機企業,也擁有兆威機電、大寰機 器人、威遠精密等具身智能機器人核心零部 件企業。



■眾擎機器人測試現場。 香港文匯報記者郭若溪 攝 ■ ②歡迎反饋。中國新聞部電郵:wwpcnnews@tkww.com.hk

●逐際動力創始人張巍 香港文匯報深圳傳真



應

全

前

列



Q具身智能等同於人形機器人嗎?

A從廣義概念上說,具身智能並非單指人形機器人。浙江大學智能系統與控 制研究所機器人實驗室主任熊蓉在「2025 具身智能機器人發展大會」上所 之所以發展人形機器人,其核心價值在於適配人類環境、工具及交互方 而拓展更廣闊的市場應用空間。作為人工智能從感知智能向行為智能 要載體,具身智能強調實體機器人通過「感知-推理-交互」閉環 實現自主作業能力。工業用的機械臂、自動駕駛汽車、無人機等,只要通過 AI驅動,能像人一樣感知、學習、與環境動態交互,都是具身智能的表現形

Q具身智能核心部分如何劃分?

A 按照業界普遍接受的分類,現階段的具身智能核心分為三部分:具身大 ,上半身和下半身。機器人的認知思考屬於具身大腦(算法/模型+芯 片);精細操作和任務模塊屬於上半身(傳感器+執行器);運動和移動屬 於下半身(機械結構+驅動)。這種三分法突破了傳統「硬件/軟件」的二元 劃分,更符合具身智能的發展需求。

整理:香港文匯報記者 郭若溪

業界倡政策引導耐心資本 為產業打下根基

具身智能作為資本密集型、技術密集 型產業,其可持續發展離不開完善的配 套支持體系。從耐心資本供給到人才培 育,從政策引導到基礎設施共建,配套 環節的突破往往決定着產業發展的高度 與速度。今年3月,深圳公布一系列行動 計劃,涵蓋了人工智能先鋒城市建設、 AI終端產業培育、具身智能機器人等多 個領域,通過系統性布局與創新性實 踐,為全國提供了可借鑒的發展範式。

優必選CBO譚旻認為,當前大部分 國內資本都沒做好長遠投資的準備,具 身智能是幾十年的長期賽道,需要耐心 資本長期價值的投入,本身國內企業與 歐美企業的市值就有差距,如果資金規 模和等候時長上也有差距,就會迫使企 業去做出不恰當的選擇。

劉少山亦認為,與傳統科技項目不 同,具身智能研發周期長、投入大、不 確定性高,市場化資本往往缺乏足夠耐 心,只有在行業爆發式增長時才會積極 投入。因此,當前更需要政府引導的耐 心資本,支持基礎研發和中長期項目, 為產業打下根基。吸引更多耐心資本, 需要通過政策引導、設立專項基金、推 動場景示範等方式,降低前期不確定 性,增強資本信心。

以深圳為例,通過「政府引導+市場 主導」的模式,構建了多層次資本支持 體系。如深圳統籌天使母基金、深創 投、各區基金等國企基金, 重點布局具 身智能早期項目,允許長達10年的回 報周期。這種長周期陪伴式的投資理 念,有效緩解了企業的短期盈利壓力, 使其能夠專注於核心技術突破。

高端人才儲備迫切

3月29日,深圳率先發放首批「訓力 券」,即算力購買補貼,總額近2億 元。首批獲得「訓力券」額度的元戎啟 行副總裁唐瑤告訴香港文匯報記者, 「訓力券」的發放,能夠有效降低企業 算力使用成本,使其能夠將有限資源集 中於核心技術創新。

另外,譚旻表示,具身智能產業缺乏 人才,無論數量還是質量,「機器人相 關企業發展迅速,但業界沒有充分的時 間去培養人才,所以產生了對尖端人才 的爭奪,這對行業發展有很大制約。」 人形機器人是軟件+硬件+合成的「三 合一」技術,這三方面人才都缺,可能 需要三五年時間慢慢培養。

AI大模型推動機器人「進化」 從「機械執行」到「認知湧現」

今年,智元機器人發布了首個通用具身基座 特稿 模型---智元啟元大模型 (GO-1),以及全 智能靈動機器人「靈犀X2」。在接受香港文匯報採訪時, 智元機器人具身業務部總裁姚卯青說,隨着國內AI能力不 斷發展,具身智能公司正不斷追求數據飛輪效應,即通過 大規模硬件產生大規模數據,大規模數據助力訓練出「頂 級AI」,AI則反過來推動硬件推廣,形成一個正向循環。

具三核心功能 適合多場景應用

機器人真的能夠和人類一樣靈活嗎?AI的不斷發展推 進了「靈動版機器人」的誕生。目前,智元將機器人與 大模型融合,借助大模型語言技術,打造出了具備複雜 交互能力的「靈動機器人——靈犀 X2」,這款新一代雙 足人形機器人全身共28個自由度,具備運動智能、交互 智能、作業智能三個核心功能,適合科研教育、娛樂陪 伴、康養陪護、營銷展演等場景應用,根據智元公開的 視頻,「靈犀 X2」已經順利實現了智能對話,跑步跳 舞,甚至騎自行車,而這背後,是機器人技術與大模型 底座的充分結合。

在姚卯青看來,AI發展可以將具身智能推上一個新台 階,以智元發布的智元啟元大模型(GO-1)為例,其借助 百萬真機數據獲得精細的動作執行能力,實現了可以利用 人類視頻學習,完成小樣本快速泛化,降低了具身智能門 檻,並成功部署到智元多款機器人本體,讓具身智能持續 「進化」。「簡單來說,GO-1大模型借助人類和多種機器 人數據,讓機器人獲得了革命性的學習能力,可泛化應用 到各類的環境和物品中,快速適應新任務、學習新技能。 同時,它還支持部署到不同的機器人本體,高效地完成落 地,並在實際的使用中持續不斷地快速進化。未來,借助 大模型,可以讓機器人實現了從『機械執行』到『認知湧 現』的質變,這也是我們不斷發展的方向。」

在接受香港文匯報記者採訪時,上海市人工智能行業協 會智能機器人專委會負責人朱遷喬也認為,在具身智能產 業的發展進程中,AI驅動機器人的能力已成為必然趨勢。 「若缺乏AI技術,現代機器人便無法稱之為智能機器人, 也難以達到當前的發展水平。我們賦予機器人認知物理世 界的能力,使其具備自主運動、規劃、感知以及語言理解 等能力,這標誌着具身智能發展已步入新時代。」