

港大中大申款近8.6億 改建增建AI研發中心

可提供逾萬平方米研究空間 容納2400名科研人員及研究生

特區政府積極推動創科發展，致力建設香港成為國際創科中心。面對新一輪科技革命和產業變革加快演進，人工智能、量子科技、生物醫學工程、納米技術等前沿領域，正日益成為推動高質量發展和培育新質生產力的重要引擎。香港作為國際高等教育樞紐和科研重鎮，必須持續完善創科生態，夯實科研基建，匯聚高端人才。教育局向立法會教育事務委員會提交最新文件顯示，香港大學與香港中文大學分別申請撥款，以將校內建築改建為研發中心，以及興建科研大樓，合共涉款近8.6億元；兩者均聚焦計算數據科學及人工智能（領域），完成後共可提供逾1萬平方米的實驗室與研究空間，能容納2,400名科研人員及研究生，可望進一步增強本港高校科研承載力和跨學科協作能力，為香港教育、科技、人才一體化發展注入更強動能。

●香港文匯報記者 楊盈盈



圖為中大中央校園工程學大樓構思透視圖。立法會文件

據 教育局文件，港大擬將梁錫瑠樓轉型為研發中心，中大則擬在中央校園興建工程學大樓，兩項工程估計總開支約8.553億元。有關項目曾於2024年5月諮詢立法會教育事務委員會並獲支持，惟隨後因應檢視工程設計調整進度，今年再次提交。

亦會研究提升具備自我管控能力的自動操作系統，課題包括助老項目、機場物流的物聯網及四維心臟超聲波檢查自動化等；至於地理空間信息及環境可持續發展，則會研究透過全面數據主導方式，應對全球和區域環境變化、農業、人類健康、智慧城市和可持續發展等挑戰。

港大：梁錫瑠樓18樓層重組翻新

文件提到，梁錫瑠樓位處港大本部校園中央，現時主要由經濟及工商管理學院使用；隨著蒲飛路校園項目預計於2028年完成，相關學院將遷出，該樓遂可騰出改作研發用途。

校方認為，透過把梁錫瑠樓轉型為研發中心，可紓緩研究實驗室空間不足問題，並整合計算與數據科學相關設施，加強教研協同效應，同時實現國家「十五五」規劃中提高科技創新的戰略目標。

按規劃，項目涉及梁錫瑠樓共18個樓層重組和翻新，約65%空間將用作開放式實驗室、研究設施及附屬空間，可容納至少50組研究團隊、約1,400名研究人員和研究生，透過將研究設施集中於同一大樓，有利匯聚數據驅動與計算科學專家、人才和學生，促進更廣泛的跨學科協作交流，加快科研突破，希望在兩年內竣工。

新中心將聚焦多個新興交叉領域，其中在AI及人機相互作用方面，將聚焦提升AI系統的效能、準確度、透明度及互用性，主要研究範疇包括與電腦科學及電子工程學相關課題，例如研究誘手及智慧城市等；另

中大：新大樓料3年半後完工

至於中大項目，文件顯示，中大工程學院近年科研人員數目已由約1,000人增至約1,900人，對實驗室空間需求大幅增加，擬建新大樓逾85%空間將用作研究設施，可容納約1,000名教職員、研究人員和研究生，為進一步拓展研究規模提供重要平台。大樓將重點支援多個AI範疇，包括電腦視覺、電腦繪圖與虛擬實境、語音技術、文本處理、機器學習、智能機械人及量子信息科學等，同時配合生物醫學工程及納米技術應用，提供生化樣本製備、動物造影、機械人手術，以及納米材料分析所需設施，其中擬設的納米表徵中心，將配備掃描電子顯微鏡、透射電子顯微鏡及原子力顯微鏡等高效能儀器。

校方預計，新大樓可於約3年半後完工，而當中所說的共享空間，更能匯聚AI研究人才，推進於納米醫學和機械人手術方面應用AI，亦可進行新一代神經形態運算硬件的開發，以及研製使用光子集成電路的節能AI加速器；而透過建構此等跨學科環境，更利香港在AI軟件、硬件和應用方面成為全球領先中心。

兩大學AI研發設施規劃

港大梁錫瑠樓轉型為研發中心

- 共18樓層進行空間重組和翻新，可提供約10,430平方米淨作業樓面面積，其中6,720平方米用於實驗室、研究設施和附屬空間，其餘則為辦公室、課室及輔助空間；
- 實驗室空間可容納至少50組研究人員和研究生(約1,400人)；
- 中心主要用作計算數據科學新興領域的協作研究，包括人工智能及人機相互作用、自動操作系統，及地理空間信息及環境可持續發展；
- 工程費用2億940萬元，在撥款批准後預計約兩年竣工。

中大中央校園新建工程學大樓

- 於校內崇基路教研樓一座旁興建10層高科研實驗室大樓，提供約4,650平方米淨作業樓面面積，當中4,030平方米為實驗室及研究設施；
- 可容納約1,000名中大教職員、研究人員和研究生；
- 支援資訊及通訊科技領域的多個人工智能範疇，包括電腦視覺、電腦繪圖及虛擬實境、語音技術、文本處理、智能機械人學、機器學習、量子信息科學及科技等；
- 工程費用6億4,590萬元，撥款批准後預計約三年半竣工。

資料來源：立法會文件 整理：香港文匯報記者 高鈺

港大梁錫瑠樓轉型為研發中心



圖為實驗室及研究設施的構思透視圖。立法會文件



圖為辦公室的構思透視圖。立法會文件

理大與京企合作 加速機械人技術創新

香港文匯報訊（記者 高鈺）國家「十五五」規劃綱要把具身智能列為未來產業的重要發展方向，有望成為新的經濟增長點，反映相關技術具廣闊的產業化前景。香港理工大學與靈心巧手（北京）科技公司於上月29日簽署合作框架協議，推動具身智能領域的前沿



●理大與北京靈心巧手簽署合作框架協議。

理大圖人、副總裁左家平代表雙方簽署協議。鄭子劍表示，透過是次合作，理大將充分發揮在AI、材料科學及感測技術等領域的科研優勢，結合企業在「靈心巧手」設備及市場應用方面的經驗，共同攻關具身智能的關鍵技術瓶頸。此舉是積極響應國家以AI賦能各行各業、促進實體經濟與數字經濟深度融合的戰略部署。

嶺大校長析AI教育趨勢：須培養學子慎思明辨

香港文匯報訊（記者 楊梓穎）AI技術迅速發展，正深刻重塑全球高等教育的教學模式、人才培養方向與大學治理思維。面對數碼時代帶來的機遇與挑戰，如何在善用科技提升教學效能的同時，堅守教育的人文價值與育人本質，成為高教界關注的重要課題。嶺南大學校長及韋基球數據科學講座教授秦泗釗，近日於教育科技領域頂尖期刊《計算機與教育：人工智能》發表論文，深入分析AI在教育中的角色，並以嶺大先導計劃為例，闡述博雅大學在數碼轉型中的實踐經驗與成效，強調AI發展讓技術本身不再稀缺，真正珍貴的是人類背後的意圖、哲學思考，及能夠引發情感共鳴的能力，在生成內容充斥的數碼時代，全人教育所培養的慎思明辨與真實人文表達，將成為更重要的價值標準。

秦泗釗在論文中指出，高教界的AI革命，並非單純把科技引入課堂，而是推動師生邁向「數碼化轉型」，未來課程要由着重記憶知識與掌握，轉向教導學生知識運用與導航能力，包括提示工程（prompt engineering）、驗證AI生成結果，及理解自動化系統背後的倫理議題。當AI協助處理包括批改作業等課堂管理和行政工作，教師更應具備高水平數據分析與科技整合能力，並聚焦於教學設計、學術引導及個別指導等核心角色。

論文提到，嶺大已開發及應用生成式AI評估系統，能分析個別學生表現及就不足提出針對性學習建議，再交由教師最終審批，並按需要精準調整教學。秦泗釗表示，先導計劃說明系統可顯著加快作業回饋，提升學生學習參與，並讓導師集中培養學生論述內容與思辨能力，促進更具深度的指導式互動。

秦泗釗指出，教育本質上是具社會性與情感性的過程，老師感知受挫學生的情緒，展現同理心、調解同儕衝突或提供情感支持，這些帶「情緒價值引導」的人類特質，並非演算法能做到，強調教育工作者並不會被AI取代。而在學生層面，未來亦須由被動接受AI內容的使用者，轉變為主動編輯、質疑與批判的參與者，透過與AI辯論、辨識其邏輯漏洞，或利用AI生成不同方案後再自行分析與排序優劣，當中關鍵在於慎思明辨，學懂提出正確問題，並判斷回應的質素與準確性。

秦泗釗認為，學生需要透過結合歷史、哲學與科學等跨學科知識，真正做到「學會如何學習」，方能在變化急速的AI時代持續成長；同時文學、歷史與哲學亦能提供重要的倫理視角，尤其中國文化價值觀與經典閱讀，對培養獨立思考尤為關鍵，有助學生更審慎運用AI，減少受演算法偏見影響，更好主導科技發展方向。

新技術賦予空間智能 中大助機械人升級解難



▲中大成功研發具空間智能的VLM技術，讓機械人能自主對各類物件完成複雜的操作任務，進一步提升AI分析能力。中大圖片

▶新技術具備廣泛的通用性與可擴展性，讓機械人能精確執行空間指令及進行自適應操作。中大圖片

香港文匯報訊（記者 高鈺）香港中文大學工程學院團隊最近成功研發具空間智能的視覺語言大模型（Vision-Language Models, VLM）技術，讓機械人能像人類一樣理解三維空間資訊，具備可擴展的視觸融合能力，能自主完成涉及各類物件的複雜長序列操作任務，進一步提升人工智能（AI）的分析能力。研究成果已於國際期刊《Science Robotics》上刊登。

可精確執行空間語言指令

現時的VLM雖然能讓機械人準確理解人類的語言指令，但它們對物體之間的三維空間關係缺乏深入認知，難以準確規劃長序列的操作任務，故中大團隊提出「檢索增強操作」的新方法，使機械人在規劃操作任務過程中能同時回答「每一步該做什麼」及「在三維空間中怎樣做才可行」兩個關鍵問題。

團隊為機械人建構了結構化的三維物件知識庫，記錄日常生活常見物件的三維幾何形狀、擺放方式及可抓取部位。VLM在生成操作計劃時，可

即時從知識庫檢索物體的幾何與操作紀錄，評估操作可行性，以判斷實際可行的操作序列，並將抽象的指令轉化成準確的空間描述，賦予AI機械人執行複雜任務的能力。

負責研究的中大計算機科學與工程學系副教授寶琪表示，賦予機械人空間智能是提升機械人執行複雜操作能力的關鍵，視覺感知是實現空間智能的重要環節，是次研究在融合空間理解與大模型的推理方面實現了重大突破。

有關技術有廣泛的通用性和可擴展性，在目前涵蓋的31個不同物體的14項空間感知操作任務中，機械人能精確執行空間語言指令、推理三維空間關係，並根據場景物理條件作出自適應操作。新技術更可搭配現時市面通用的VLM使用，並可應用於通用的人形機械人平台操作任務。

